Module - Robot KUKA Programmation Robot Pro - MINROB404

Robotique et cobotique

31/10/2026

RÉSUMÉ

Cette formation permet d'acquérir les compétences pour assurer la conduite d'un robot KUKA en toute sécurité, apprendre à modifier, adapter des programmes existants et à lire et comprendre diverses instructions de programmation.

PUBLIC ET PRÉREQUIS

Aucun prérequis nécessaire

LES OBJECTIFS

A l'issue de la formation, les stagiaires seront capables de :

- Conduire une cellule robotisée conforme aux règles de sécurité robot
- Déplacer le robot manuellement et relancer la production du robot après un arrêt du programme
- Modifier les programmes robot existants sans changer la structure du programme (modifier les paramètres comme par exemple la vitesse et les coordonnées de la position)
- Créer de nouveaux programmes à partir des programmes existants et les adapter

OUTILS PÉDAGOGIQUES

Formation en présentiel avec alternance d'apports théoriques et de mises en situation pratiques pour ancrer les apprentissages et/ou en distanciel pour certains modules.

Salles de Formation équipées pour utilisation de supports pédagogiques classiques et numériques.
Plateaux techniques adaptés et aménagés d équipements spécifiques.

MODALITÉ D'ÉVALUATION

Modalités d'évaluation des formations qualifiantes : Les connaissances et/ou capacités professionnelles de l'apprenant sont évaluées en cours et/ou en fin de formation par différents moyens : mises en situation, études de cas, QCM, ..

MODALITÉS D'ACCÈS

Délais d'accès de 6 mois maximum après confirmation via le bulletin d'inscription, sous réserve d'un nombre suffisant d'inscrits et dans la limite des places disponibles et sous réserve d'étude du dossier d'admissibilité

CONTENU DE LA FORMATION

CENTRES DE FORMATION

Nantes

DURÉE DE LA FORMATION

4 jours / 28 heures

ACCUEIL PSH

Formation ouverte aux personnes en situation de handicap. Moyens de compensation à étudier avec le référent handicap du centre concerné.

PARTENAIRE

KUKA

Les + Fab'Academy

• + de 1400 Jeunes formés en apprentissage chaque année
• + de 5300 salariés accompagnés en formation continue
• + de 1720 entreprises nous font confiance (TPE, PME, groupes industriels)
• Diplômes reconnus par l'Etat

• Pédagogie innovante (par projets, en îlots, parcours individualisés...)
• Equipement en machines modernes qui préparent aux métiers de demain
• 7 implantations en Pays de la Loire avec des campus neufs et modernes
• 24000m² de plateaux techniques et performants (outils numériques, cellules robotisées...)

Sécurité lors de l'utilisation des robots KUKA

- Reconnaître et éviter les dangers lors de l'utilisation de robots KUKA
- Aperçu des dispositifs de sécurité lors de l'utilisation de robots KUKA

Connaissances fondamentales de la structure d'un système de robot

Déplacement manuel du robot

- Dégager le robot en mode axe par axe
- Dégager le robot en mouvements rectilignes par rapport au repère robot, à l'outil et à la pièce

Lancer et traiter les programmes de robot manuellement et en mode Automatique

- Sélectionner et régler le mode approprié
- Effectuer une course d'initialisation COI
- Sélectionner, lancer et traiter les programmes robot
- Effectuer un lancement de programme avec un API

Communication homme - machine

- Afficher et filtrer la table de messages
- Appel des états du robot (signaux d'entrée et de sortie, timer, drapeaux, compteurs)
- Lire et interpréter les messages de la commande de robot
- Appel de la position actuelle du robot
- Affichage de variables et modifications des valeurs

Utiliser les progiciels technologiques

- Utilisation du préhenseur
- Programmation d'instructions de préhenseur avec les formulaires en ligne KUKA

Utilisation de fichiers de programmes

- Effacer, renommer, dupliquer des modules
- Archiver et restaurer des programmes

Lire des programmes structurés et des logigrammes

Adapter et modifier des programmes robots

- Créer de nouvelles instructions de déplacement (déplacements PTP ou sur trajectoire) avec les formulaires en ligne KUKA
- Modifier des instructions de déplacement
- Corriger et adapter des positions

Lire et comprendre des instructions logiques dans des programmes existants

Principe de la calibration et du contrôle de calibration

VALIDATION ET CERTIFICATION

Attestation de fin de formation

DATE DE MISE À JOUR

06/10/2026

VERSION DOCUMENTAIRE

true